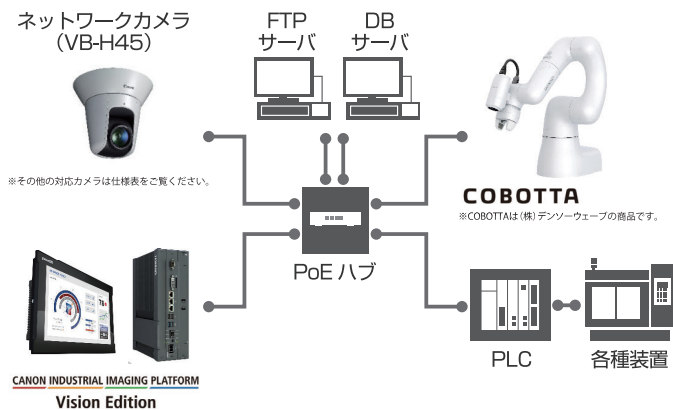


点検から検査まで ネットワークカメラで始める省人化

特長

- 首振り/ズーム機能を搭載したネットワークカメラ
- 1台のカメラで複数個所を画像処理可能
- オートフォーカス/自動露出による柔軟な対応
- フローチャート形式でわかりやすいプログラム
- 点検から検査まで幅広くカバーできる豊富な画像処理ユニット
- PLC/データベース/FTPサーバとのシームレスな通信

システム構成図



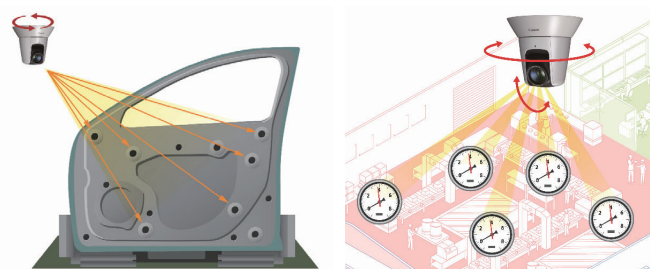
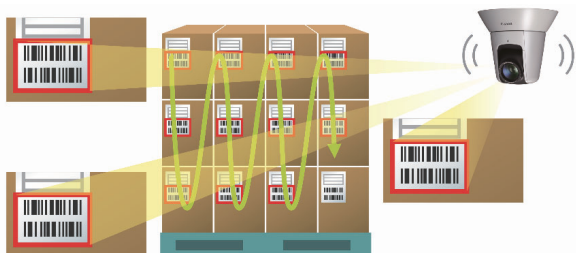
仕様表

※仕様は予告なく変更になる場合があります。

型名	Vision Edition					
対応カメラ	メーカー	カメラ	タイプ	光学ズーム	パンチルト	解像度
	対応カメラ	キヤノン	N1C-W02	—	なし	なし
VB-S30D Mk II			屋外DOME/超小型	3.5倍	350度-90度	1920×1080
VB-S30VE			屋外DOME/超小型	3.5倍	350度-90度	1920×1080
VB-R13VE			屋内旋回型	30倍	360度-180度	1920×1080
VB-R13			屋内旋回型	30倍	360度-180度	1920×1080
VB-H45		屋内PTZ/スタンダード	20倍	340度-100度	1920×1080	
VB-S910F		屋内BOX/超小型	3.5倍	なし	1920×1080	
P1214		ヘッド分離/超小型	なし	なし	1280×720	
P1224-E		ヘッド分離/超小型広角	なし	なし	1280×720	
M1065-LW		無線/超小型	なし	なし	1920×1080	
AXIS	M5065	屋外DOME/超小型	5倍	358度-90度	1920×1080	
	V5915	屋内PTZ/スタンダード	30倍	340度-110度	1920×1080	
	P3905-R Mk II	屋外DOME/超小型	なし	なし	1920×1080	
	P3915-R Mk II	屋外DOME/超小型	なし	なし	1920×1080	
対応 PLC	SLMP通信 (OnA互換3E方式) 対応のPLC (三菱電機社製など) Open User Communication通信対応のPLC (シーメンス社製) オムロン社製CS/CJシリーズ (FINS通信)					
対応データベース	Microsoft SQL Server, PostgreSQL, ORACLE Database					
対応ロボット	COBOTTA (Ethernetによるb-CAP通信対応)					
カメラ同時接続台数	1フローチャートあたり最大4台					
カメラユニット	撮像、ネットワークカメラポジション、ネットワークカメラ移動先補正、グリッドPTZ					
分岐処理ユニット	分岐処理、複数条件分岐					
画像処理ユニット	濃淡検査、エリア、エッジ位置、エッジ幅、部分円環エッジ、近似直線エッジ、角度検出、円検出、楕円検出、プロブ検出、1Dコードリーダー、2Dコードリーダー、数字認識、文字認識、アナログメータ読み取り、色判別、円環文字認識、7セグ数字認識					
モデルマッチングユニット	NCCマッチング、形状マッチング					
ロボット操作ユニット	ロボット移動、ロボット移動先補正、カメラ座標変換、ロボット-カメラキャリブレーション、ロボット/レイタイズ、ロボットハンド、ロボットI/O					
演算ユニット	四則演算、角度演算、複数条件分岐演算、最大値/最小値、数式演算、出力値統計、2直線の交点、2点間の計算					

使用例

- アナログメータ点検の自動化
- バルコド/QRコード読み取りの自動化
- 大型ワークの複数個所点検の自動化
- モニタ表示内容確認の自動化
- 部品有無検査の自動化
- 嵌合(かんごう)検査の自動化 など



Microsoft, SQL Serverは、米国Microsoft Corporationの米国およびその他の国における登録商標または商標です。
Oracle Databaseは、Oracle Corporationおよびその子会社、関連会社の米国およびその他の国における登録商標または商標です。
その他、記載されている会社名と製品名などにつきましては、各社の登録商標または商標です。