

更なる高速化、同期システムにより モーションコントローラ領域へ

- ・2軸・4軸ユニット・オープンコレクタ出力タイプ/ラインドライバ出力タイプを準備。形CJ1W-NC214/NC414はオープンコレクタ出力タイプ、形CJ1W-NC234/NC434はラインドライバ出力タイプです。
- ・2軸、4軸制御
サーボモータ、パルスモータに加え、リニアモータ、DDモータを高速・高分解能位置決めに対応します。



CJ1W-NC234



CJ1W-NC434

特長

高速化により装置生産性向上

- ・パルス出力起動時間の高速化を実現。プログラマブルコントローラからの指令に対して、最小0.1ms以内で起動できます。(従来機は2ms、条件などの詳細はユーザーズマニュアルをご参照ください)
- ・リニアモータ、DDモータ対応に向けパルス出力を最大4Mpps出力。高分解能・高速位置決めを両立します。

高機能化により装置付加価値向上

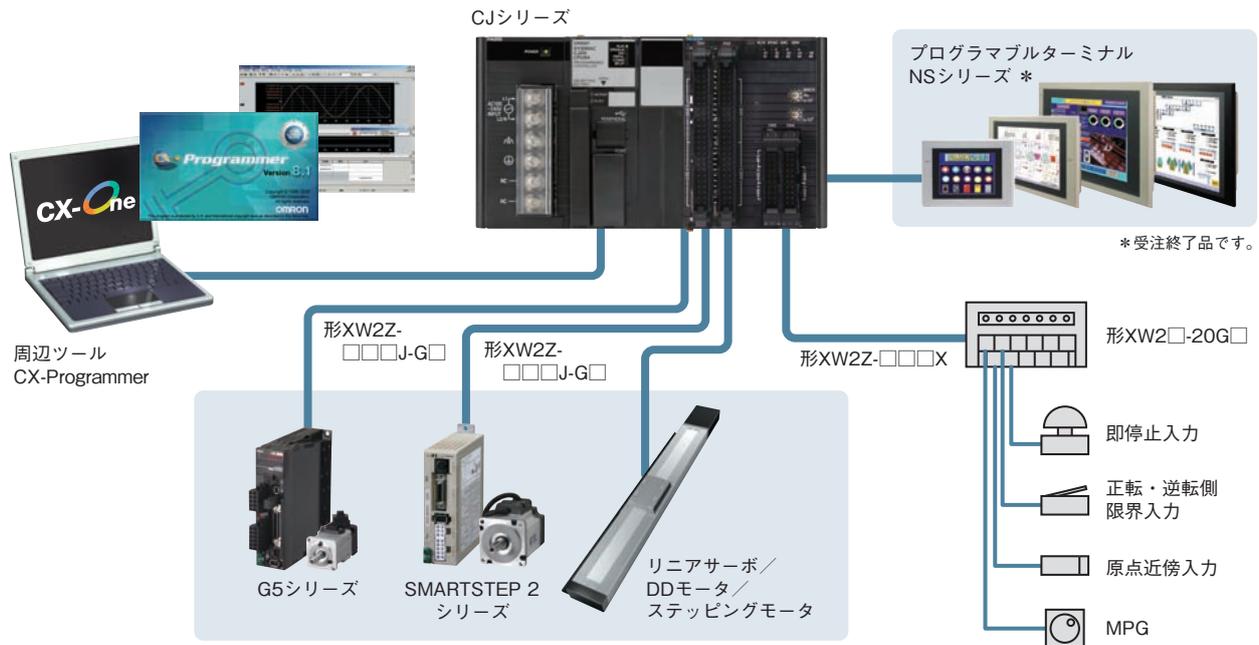
- ・CPU-位置制御ユニット間を高速バスにより同期システムを実現。最大5ユニット間(最大20軸)を同期制御可能。
- ・高速カウンタ機能を内蔵し、モータ現在値を監視しながら位置決めする装置を位置制御ユニットのみで構築できます。G5シリーズのABSエンコーダに対応し、絶対値システムの構築が可能。*
電源断後の原点復帰処理を不要とし、装置の生産性向上に貢献します。
- ・直接運転とメモリ運転をサポート。メモリ運転用データは1タスクあたり最大500個(シーケンスデータ)を搭載。シーケンスデータの終了パターンによる「単独位置決め」「自動位置決め」「連続位置決め」の3つのパターンの位置決めに加え、繰り返し命令、JUMP命令などを搭載し煩雑なモーション制御をサポートします。
- ・直線補間制御に加え、円弧補間制御、インデックステーブル制御、フィーダ制御、MPG機能などを搭載し、モーションユニットで実現していた機能を位置制御ユニットで実現します。
- ・ティーチング、オーバーライド、バックラッシュ補正、ゾーン設定、S字加減速など、豊富な機能で簡単位置決め制御を実現します。

T.C.O低減に貢献

- ・サポートツール機能をCX-Programmerに統合。データトレース機能などCX-Programmer搭載機能との連携により、設計・デバッグ・立上げ・保守の各段階で作業効率向上をサポートします。
- ・ラインドライバ出力タイプはラインドライバ駆動用DC5V電源を内部で生成。オープンコレクタ出力タイプと同じく外部電源はDC24Vのみ供給で制御できます。
- ・位置制御ユニットが搭載する全機能のFBL(ファンクションブロックライブラリ)を準備。ラダー作成工数の削減をサポートします。電子カムを用いた同期アプリケーションの構築もFBLにより簡単設計を実現します。

*減速機使用時は、ABSエンコーダは使用できません。

システム構成図



種類／標準価格

適合規格について
形式ごとの最新の適合規格は、当社ホームページ（www.fa.omron.co.jpまたは、www.ia.omron.com）、または、当社営業担当者に確認してください。

ユニット

ユニット種類	商品名称	仕様		占有号機数	消費電流 (A)		形式	標準価格 (¥)
		制御出力インタフェース	軸数		5V系	24V系		
CJ1 高機能I/O ユニット	位置制御 ユニット (高速タイプ)	パルスカウンタ機能内蔵 パルス列オープンコレクタ出力タイプ	2軸	2号機分	0.27	—	形CJ1W-NC214	オープン 価格
			4軸		0.31	—	形CJ1W-NC414	
		パルスカウンタ機能内蔵 パルス列ラインドライバ出力タイプ	2軸	2号機分	0.27	—	形CJ1W-NC234	
			4軸		0.31	—	形CJ1W-NC434	

注. 本ユニットは、マシンオートメーションコントローラ NJシリーズでは使用できません。

サポートツール

商品名称	仕様	ライセンス数		メディア	形式	標準価格 (¥)
		ライセンス数	メディア			
FA統合ツールパッケージ CX-One Ver.4.□	CX-Oneは、オムロン製PLC、コンポーネントの周辺ツールを統合的に提供する統合ツールパッケージです。 CX-One Ver.4.□には、CX-Programmer Ver.9.□が含まれます。	1ライセンス版*	DVD		形CXONE-AL01D-V4	250,000

注. 詳しくは、当社Webサイト(www.fa.omron.co.jp)掲載の「CX-One Ver.4 カタログ(SBCZ-063)」をご覧ください。
*CX-Oneはマルチライセンス商品(3、10、30、50ライセンス)、およびDVDメディアのみをご用意しております。

接続ケーブル

適合ユニット		適合ドライバ		軸数	ケーブル長	形式	標準価格 (¥)
仕様	適合形式	商品名	適合形式				
オープンコレクタ 出力タイプ	形CJ1W-NC□14	G5シリーズ	形R88D-KT	1軸	1m	形XW2Z-100J-G13	9,900
					3m	形XW2Z-300J-G13	12,100
		スマートステップ2	形R7D-BP		1m	形XW2Z-100J-G16	9,900
					3m	形XW2Z-300J-G16	12,100
		G5シリーズ	形R88D-KT	2軸	1m	形XW2Z-100J-G5	14,900
					3m	形XW2Z-300J-G5	17,500
		スマートステップ2	形R7D-BP		1m	形XW2Z-100J-G8	12,700
					3m	形XW2Z-300J-G8	15,700
ラインドライバ 出力タイプ	形CJ1W-NC□34	G5シリーズ	形R88D-KT	1軸	1m	形XW2Z-100J-G9	9,900
					5m	形XW2Z-500J-G9	13,200
		スマートステップ2	形R7D-BP		10m	形XW2Z-10MJ-G9	16,500
					1m	形XW2Z-100J-G12	9,900
		G5シリーズ	形R88D-KT		5m	形XW2Z-500J-G12	12,100
					10m	形XW2Z-10MJ-G12	14,300
		スマートステップ2	形R7D-BP	2軸	1m	形XW2Z-100J-G1	14,900
					5m	形XW2Z-500J-G1	18,700
		G5シリーズ	形R88D-KT		10m	形XW2Z-10MJ-G1	25,500
					1m	形XW2Z-100J-G4	12,700
		スマートステップ2	形R7D-BP		5m	形XW2Z-500J-G4	17,500
					10m	形XW2Z-10MJ-G4	22,000

外部信号接続用機器

外部信号接続用端子台変換ユニット/接続ケーブル

商品名称		仕様		形式	標準価格 (¥)
		ノーマル配線	ケーブル長		
端子台接続用	接続ケーブル		0.5m	形XW2Z-C50X	5,500
			1.0m	形XW2Z-100X	5,700
			2.0m	形XW2Z-200X	6,850
			3.0m	形XW2Z-300X	8,250
			5.0m	形XW2Z-500X	10,300
		10.0m	形XW2Z-010X	17,100	
コネクタ端子台 変換ユニット		20ピン M3ねじ端子台タイプ		形XW2D-20G6	3,400

サーボドライバ接続コネクタ

名称	仕様	形式	標準価格 (¥)
コネクタソケット	MILタイププラグ圧接ソケットコネクタ用 電線AWG24用(50極)	形XG5M-5032-N	オープン 価格
コネクタフードカバー	MILタイププラグ圧接ソケットコネクタ用 (50極)	形XG5S-5022	

ばら線圧着端子つきケーブル(20極)

ケーブル長	形式	標準価格 (¥)
1.0m	形XW2Z-100F	6,350
1.5m	形XW2Z-150F	7,000
2.0m	形XW2Z-200F	7,650
3.0m	形XW2Z-300F	8,900
5.0m	形XW2Z-500F	11,400
10.0m	形XW2Z-010F	18,900
15.0m	形XW2Z-15MF	26,000
20.0m	形XW2Z-20MF	32,000

付属品

なし

位置制御ユニットの形式

形式は軸数、出力形態が識別できるようになっています。

形 C J 1 W - N C 2 1 4

CJシリーズ用
NCユニット軸数
2: 2軸タイプ
4: 4軸タイプ出力形態
1: オープンコレクタ出力タイプ
3: ラインドライバ出力タイプ

開発番号

装着可能な装置

CJシリーズ位置制御ユニット(高速タイプ)の装着可能な装置を示します。

形式	NJシステム		CJシステム(CJ1、CJ2)		CP1Hシステム	NSJシステム*	
	CPUラック	増設ラック	CPU装置	増設装置	CP1H本体	NSJ本体	増設装置
形CJ1W-NC214/234/414/434	不可		5台	5台 (増設装置1台あたり)	不可	不可	5台

注. NCユニットは1台につき、構成ユニット2台分として数えます。このため、下記の式を満たすように構成してください。

本ユニットの装着台数 × 2 + 他のユニットの装着台数 ≤ 10

例えば、1装置に本ユニットを5台装着した場合は、他のユニットを装着できなくなります。

*受注終了品です。

ユニットバージョンとCX-Programmerの関係

ユニットバージョンとCX-Programmerのバージョンには次の関係があります。

ユニットバージョンと周辺ツールの関係

ユニット形式名	使用する機能	必要な周辺ツール			
		CX-Programmer			プログラミング コンソール
		Ver.7.1以前	Ver.8.0	Ver.8.1以降	
CJ1W-NC□□4 ユニットVer.1.0	ユニットVer.1.0の機能	×	×	○	— *

*プログラミングコンソールは使用できません。

ファンクションブロックライブラリ(FBL)機能一覧

機能FBLとアプリFBLをご用意しています。これらのFBLはOmron IAB webよりダウンロードできます。

機能FBL(ファンクションブロックライブラリ)

1	絶対移動指令	14	手動パルス
2	無限軸絶対移動指令	15	ステータス読出
3	相対移動指令	16	パラメータ読出
4	速度制御	17	エラー読出
5	原点復帰	18	現在位置読出
6	高速原点復帰	19	現在位置ラッチ
7	減速停止	20	パラメータ書込
8	運転指令	21	パラメータ保存
9	エラーリセット	22	ティーチング
10	偏差カウンタリセット	23	現在位置プリセット
11	プログラム運転	24	オーバーライド設定
12	割込定寸送り	25	トルク制限
13	JOG/インテグレーション動作	26	絶対値エンコーダオフセット設定

アプリFBL(アプリファンクションブロックライブラリ)

1	電子カム	4	追従同期
2	電子シャフト	5	リンク動作
3	仮想パルス		

仕様

一般仕様

仕様項目	形式	
	形CJ1W-NC214/234	形CJ1W-NC414/434
電源電圧	DC5V(ユニット本体) DC24V(外部供給電源)	
許容電源電圧変動範囲	DC21.6~26.4V(外部供給電源)	
内部消費電流	DC5V 270mA以下	DC5V 310mA以下
外部供給電源の消費電流	DC24V NC214 13mA以下 NC234 44mA以下	DC24V NC414 26mA以下 NC434 90mA以下
外形寸法	90(H)×51(W)×65(D)	90(H)×62(W)×65(D)
質量	170g以下	220g以下
使用周囲温度	0~55℃	
装着位置	CJシリーズ CPU装置または、CJシリーズ増設装置	
1装置あたりの最大装着可能台数	5台	
CJシステムあたりの最大装着可能台数	20台(最大3台の増設装置を接続した場合)	
占有号機	2号機占有	
適合規格	cULus、EC指令対応	

上記以外については、CJシリーズの一般仕様に基づきます。

性能仕様

仕様項目	形式	
	形CJ1W-NC214/234	形CJ1W-NC414/434
適用PLC	CJシリーズ	
入出力占有数	チャンネル数	18CH *
制御対象ドライバ	パルス列入力タイプのサーボドライバ、 または、ステッピングモータドライバ NC214/414は、オープンコレクタ出力タイプ NC234/434は、ラインドライバ出力タイプ	
パルス出力方式	位相差パルス出力、正方向/負方向パルス出力、パルス+方向出力	
制御	制御方式	パルス列出力によるオープンループ制御
	制御軸数	2軸 4軸
制御単位	パルス、mm、inch、degree	
位置決め機能	メモリ運転、直接運転	
	単独動作	単独2軸 単独4軸
	直線補間	最大2軸 最大4軸
	円弧補間	最大2軸 最大2軸
	速度制御	単独2軸 単独4軸
	割込定寸送り	単独2軸 単独4軸
位置指令	データ	-2147483648~+2147483647
	データ数	500個/タスク(4タスク/ユニット)
速度指令	データ	位置制御時：1~2147483647 速度制御時：-2147483648~2147483647 ただし、最高速度4Mpps(NC234/434)、500kpps(NC214/414)により、出力周波数の上限が制限されます
	データ数	500個/タスク
加減速時間	データ	0~250000ms
	データ数	500個/タスク
機能	オーバーライド	0.01~500.00%(軸ごとに設定可能)
	ソフトウェアリミット	-2147483647~2147483646指令単位 (軸ごとに設定可能)
	バックラッシュ補正	0~50000指令単位(軸ごとに設定可能)
MPG/外部エンコーダ カウンタ入力	入力CH数	1CH(各制御軸用に切り替え可能)
	入力インターフェース	フォトカプラ入力
	最大応答周波数	500kHz
フィードバックパルス カウンタ入力	入力CH数	4CH(1CH/軸)
	入力インターフェース	ラインレシーバ入力
	最大応答周波数	NC234/434は4MHz(位相差4てい倍 1MHzによる)、 NC214/414は500kHz(位相差4てい倍 125kHzによる)

* 高機能I/Oユニットリレーの占有チャンネル数です。これ以外に使用する軸数、機能に応じて、最大144CHのエリアを占有します

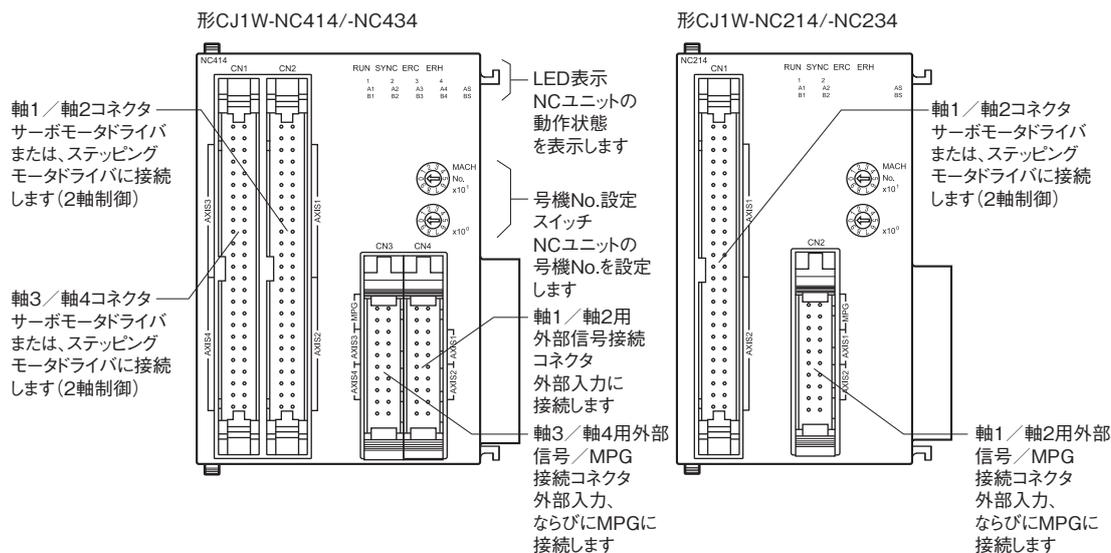


機能仕様

機能項目		内容	
制御機能	単軸制御	絶対移動	ラダープログラムから直接、絶対/相対目標位置、目標速度を指定して、位置決めを行います。
		相対移動	
		速度制御	ラダープログラムから直接、目標速度を指定して、速度送りを行います。
		割込定寸送り	絶対移動、相対移動、速度制御中に、外部からの割込入力により、一定量を送り、位置決めを行います。
		回転軸制御	フィーダやインデックステーブルの制御に適した回転軸を扱うことができます。正/負方向の位置決めのほか、近回りの動作指定も可能です。
		目標位置/目標速度変更	絶対移動、相対移動、速度制御中に、目標位置や目標速度を変更します。
	多軸制御	直線補間	各軸の動作開始位置から目標位置まで、同時に動作開始/終了して、直線の軌跡で結びます。最大4軸までの直線補間が可能です。
		円弧補間	任意の2軸の組み合わせにより、円弧軌跡を描くように各軸を制御します。円弧の指定として、「目標位置と中心点指定」、「目標位置と半径ならびに方向指定」、「目標位置と通過点」の3通りの指定方法が可能です。
	メモリ運転	自動/連続動作	あらかじめNCユニットに目標位置/速度や動作パターンを設定し、自動的に一連の動作を行うことができます。位置決めや速度変更を連続して行うことも可能です。
		シーケンス機能	動作の繰り返しや、外部入力による運転データの開始/終了など、メモリ運転データにシーケンス要素を持ちます。PLCのラダープログラムに影響せずに、NCユニット側で各種の動作シーケンスを行うことが可能です。
手動運転機能	原点復帰	外部センサなどを使用して、装置の機械原点を検出します。15種類の原点復帰動作パターンにより、装置に応じた原点復帰動作を選択することができます。	
	高速原点復帰	確定した機械原点位置に対する復帰動作を行います。	
	現在位置プリセット	現在位置を指定したデータに変更するとともに、原点を確定します。	
	減速停止	動作中の軸を減速停止させます。	
	JOG運転	正方向/負方向へ、定速で送りを行います。	
	イン칭ン運転	正方向/負方向へ、寸動動作を行います。	
	MPG運転	手動パルスを接続して、手動送りを行います。	
制御補助機能	指令単位設定	各軸の制御単位を機械に合わせて設定することができます。	
	加減速制御	自動加減速制御	軸動作時の加減速カーブを自動的に生成します。台形カーブと3次関数によるS字カーブを選択することができます。
		加減速度変更	加減速動作中に、加減速度を変えることが可能です。
		加減速ポイント切り替え	メモリ運転の連続パターンにおいて、動作パターン間の速度の接続方法を3種類の方法から選択できます。
	オーバーライド	位置決め動作中の軸の速度を変更します。	
バックラッシュ補正	機械系のがたを補正することで位置決め精度を上げます。		
制御補助機能	Mコード	メモリ運転時、外部機械とのインターロックのためにMコードを出力することができます。	
	ゾーン設定	ゾーン範囲を設定して、現在位置が範囲内にあるかどうかを判定することができます。各軸3点のゾーンを設定することができます。	
	フィードバックパルスカウンタ	フィードバックパルスカウンタ入力に軸ごとに用意しています。サーボドライバからのエンコーダパルス出力を接続して、指令位置との位置ずれなどを監視することができます。	
	絶対値エンコーダ対応	フィードバックパルスカウンタに、サーボドライバからのエンコーダパルスを入力し、絶対値エンコーダ付モータを使用することができます。オムロン製G/G5シリーズの絶対値エンコーダ付きモータに対応します。	
	ティーチング	現在位置をメモリ運転の位置データに取り込みます。指令現在位置のほか、フィードバックパルスカウンタによる現在位置を使用することができます。	
	トルク制限出力	サーボドライバのトルク制限切り替え入力を操作するための出力信号を持ちます。ラダープログラムから直接ON/OFF操作ができます。そのほか、押し当てによる原点復帰では、自動的にトルク制限の切り替えを行うことが可能です。	
	監視機能	ソフトウェアリミット	軸動作時に、正/負方向にソフトウェアリミットを設定することができます。位置決め目標位置がソフトウェアリミットを超える場合、指令値チェックにより起動時に検出することが可能です。
位置/速度偏差監視		指令現在位置とフィードバック現在位置との間の位置や速度の偏差を監視し、偏差過大時に異常として軸動作を停止させることが可能です。	
軸間偏差監視		直線補間動作時、軸間の偏差の監視を行い、偏差過大時に異常として軸動作を停止させることが可能です。	

外部インタフェース

各部の名称



表示用LED

LED名称	表示の色	状態	説明
RUN	緑	点灯	正常動作中
		消灯	電源OFF時、ハード異常、またはPLC本体にてNCユニットの異常を検知時
ERC	赤	点灯	エラー発生中
		消灯	上記以外
ERH	赤	点灯	PLC本体でエラー発生中
		消灯	上記以外
1	橙	点灯	軸1へパルス出力中(正方向/負方向)
		点滅	軸1接続関連のケーブル類やデータなどのエラーが発生*1
		消灯	上記以外
2	橙	点灯	軸2へパルス出力中(正方向/負方向)
		点滅	軸2接続関連のケーブル類やデータなどのエラーが発生*1
		消灯	上記以外
3	橙	点灯	軸3へパルス出力中(正方向/負方向)
		点滅	軸3接続関連のケーブル類やデータなどのエラーが発生*1
		消灯	上記以外
4	橙	点灯	軸4へパルス出力中(正方向/負方向)
		点滅	軸4接続関連のケーブル類やデータなどのエラーが発生*1
		消灯	上記以外
A1、B1	橙	点灯	ON 軸1フィードバックカウンタのA相とB相入力カステータス
		消灯	OFF 点灯時ON、消灯時OFF
A2、B2	橙	点灯	ON 軸2フィードバックカウンタのA相とB相入力カステータス
		消灯	OFF 点灯時ON、消灯時OFF
A3、B3	橙	点灯	ON 軸3フィードバックカウンタのA相とB相入力カステータス
		消灯	OFF 点灯時ON、消灯時OFF
A4、B4	橙	点灯	ON 軸4フィードバックカウンタのA相とB相入力カステータス
		消灯	OFF 点灯時ON、消灯時OFF
AS、BS	橙	点灯	ON MPG入力のA相とB相入力カステータス
		消灯	OFF 点灯時ON、消灯時OFF
SYNC	緑	点灯	同期制御モード中
		消灯	上記以外

サーボドライバ接続コネクタの配線

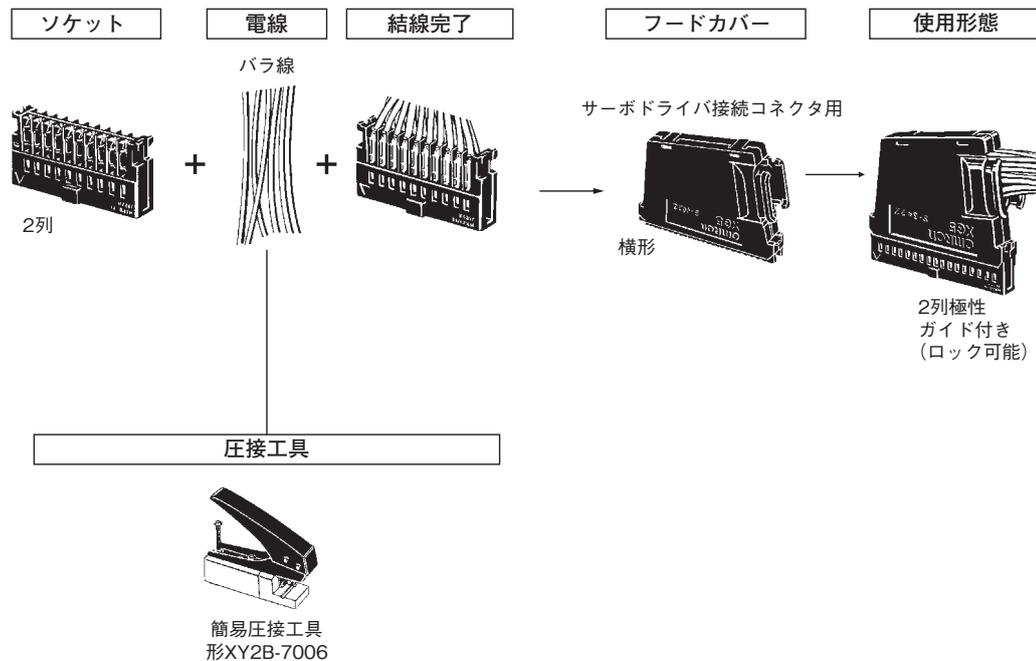
名称(コネクタ種別)		形式
フラットケーブルコネクタ		形XG4M-5030-T *1
バラ線圧接コネクタ	ソケット	形XG5M-5032-N *2
		形XG5M-5035-N *3
	フードカバー(横形)	形XG5S-5022

*1. ストレインリリーフとのセット形式です。NCユニットに接続する場合は、ストレインリリーフ付きでご使用ください。

*2. 適合電線は、AWG24(UL-1061)です。

*3. 適合電線は、AWG28~26(UL-1007)です。

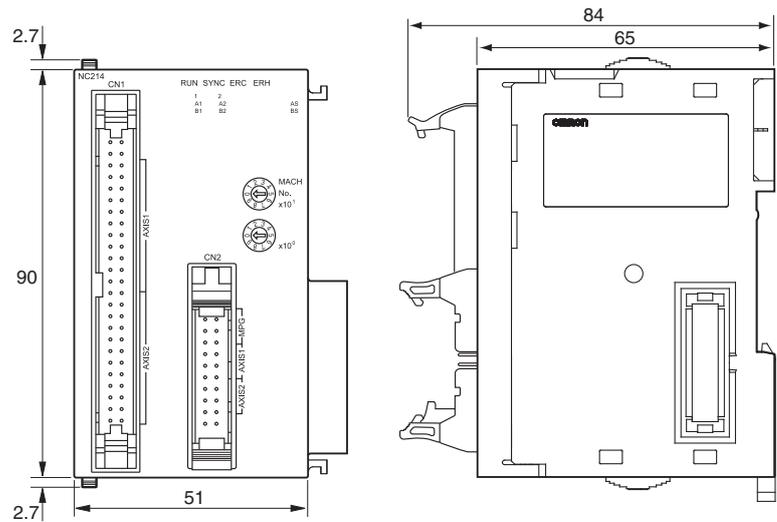
バラ線圧接コネクタ組み立て構成図



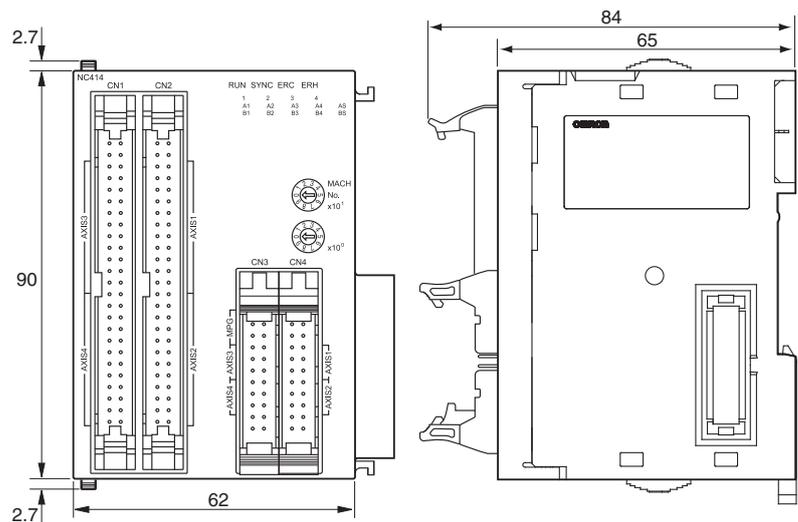
外形寸法

(単位: mm)

位置制御ユニット(高速タイプ)(2軸用)(形CJ1W-NC214/234)



位置制御ユニット(高速タイプ)(4軸用)(形CJ1W-NC414/434)



関連マニュアル

和文 Man.No	英文 Man.No	形式	マニュアル名称	用途	内容
SBCE-354	W477	形CJ1W-NC214/234/ 414/434	位置制御ユニット ユーザーズマニュアル	位置制御ユニットの使用方法 について知りたいとき	位置制御ユニットの概要、取り付け、設定、ア プリケーション例などについて説明
SBCA-337	W446	形CXONE-AL□□D-V□	CX-Programmer オペレーションマニュアル	Windowsパソコン用プログラ ミングツールCX-Programmer の操作方法について知りたい とき	CX-Programmerの操作方法について説明していま す。 プログラミング時に、ユーザーズマニュアル ハードウェア編(SBCA-349)、ユーザーズマン ual ソフトウェア編(SBCA-350)、コマンドリ ファレンスマニュアル(SBCA-351)と併せて使用 してください。

オムロン商品ご購入のお客様へ

ご承諾事項

平素はオムロン株式会社(以下「当社」)の商品をご愛用いただき誠にありがとうございます。

「当社商品」のご購入について特別の合意がない場合には、お客様のご購入先にかかわらず、本ご承諾事項記載の条件を適用いたします。ご承諾のうえご注文ください。

1. 定義

本ご承諾事項中の用語の定義は次のとおりです。

- (1) 「当社商品」: 「当社」の F A システム機器、汎用制御機器、センシング機器、電子・機構部品
- (2) 「カタログ等」: 「当社商品」に関する、ベスト制御機器オムロン、電子・機構部品総合カタログ、その他のカタログ、仕様書、取扱説明書、マニュアル等であって電磁的方法で提供されるものも含みます。
- (3) 「利用条件等」: 「カタログ等」に記載の、「当社商品」の利用条件、定格、性能、動作環境、取り扱い方法、利用上の注意、禁止事項その他
- (4) 「お客様用途」: 「当社商品」のお客様におけるご利用方法であって、お客様が製造する部品、電子基板、機器、設備またはシステム等への「当社商品」の組み込み又は利用を含みます。
- (5) 「適合性等」: 「お客様用途」での「当社商品」の (a) 適合性、(b) 動作、(c) 第三者の知的財産の非侵害、(d) 法令の遵守および (e) 各種規格の遵守

2. 記載事項のご注意

「カタログ等」の記載内容については次の点をご理解ください。

- (1) 定格値および性能値は、単独試験における各条件のもとで得られた値であり、各定格値および性能値の複合条件のもとで得られる値を保証するものではありません。
- (2) 参考データはご参考として提供するもので、その範囲で常に正常に動作することを保証するものではありません。
- (3) 利用事例はご参考ですので、「当社」は「適合性等」について保証いたしかねます。
- (4) 「当社」は、改善や当社都合等により、「当社商品」の生産を中止し、または「当社商品」の仕様を変更することがあります。

3. ご利用にあたってのご注意

ご購入およびご利用に際しては次の点をご理解ください。

- (1) 定格・性能ほか「利用条件等」を遵守しご利用ください。
- (2) お客様自身にて「適合性等」をご確認いただき、「当社商品」のご利用の可否をご判断ください。
「当社」は「適合性等」を一切保証いたしかねます。
- (3) 「当社商品」がお客様のシステム全体の中で意図した用途に対して、適切に配電・設置されていることをお客様ご自身で、必ず事前に確認してください。
- (4) 「当社商品」をご使用の際には、(i) 定格および性能に対し余裕のある「当社商品」のご利用、冗長設計などの安全設計、(ii) 「当社商品」が故障しても、「お客様用途」の危険を最小にする安全設計、(iii) 利用者に危険を知らせるための、安全対策のシステム全体としての構築、(iv) 「当社商品」および「お客様用途」の定期的な保守、の各事項を実施してください。
- (5) 「当社」は DDoS 攻撃 (分散型 DoS 攻撃)、コンピュータウイルスその他の技術的な有害プログラム、不正アクセスにより、「当社商品」、インストールされたソフトウェア、またはすべてのコンピュータ機器、コンピュータプログラム、ネットワーク、データベースが感染したとしても、そのことにより直接または間接的に生じた損失、損害その他の費用について一切責任を負わないものとします。
お客様ご自身にて、(i) アンチウイルス保護、(ii) データ入出力、(iii) 紛失データの復元、(iv) 「当社商品」またはインストールされたソフトウェアに対するコンピュータウイルス感染防止、(v) 「当社商品」に対する不正アクセス防止についての十分な措置を講じてください。

- (6) 「当社商品」は、一般工業製品向けの汎用品として設計製造されています。従いまして、次に掲げる用途での使用は意図しておらず、お客様が「当社商品」をこれらの用途に使用される際には、「当社」は「当社商品」に対して一切保証をいたしません。ただし、次に掲げる用途であっても「当社」の意図した特別な商品用途の場合や特別の合意がある場合は除きます。
 - (a) 高い安全性が必要とされる用途 (例: 原子力制御設備、燃焼設備、航空・宇宙設備、鉄道設備、昇降設備、娯楽設備、医用機器、安全装置、その他生命・身体に危険が及ぶ用途)
 - (b) 高い信頼性が必要な用途 (例: ガス・水道・電気等の供給システム、24 時間連続運転システム、決済システムほか権利・財産を取扱う用途など)
 - (c) 厳しい条件または環境での用途 (例: 屋外に設置する設備、化学的汚染を被る設備、電磁的妨害を被る設備、振動・衝撃を受ける設備など)
 - (d) 「カタログ等」に記載のない条件や環境での用途
- (7) 上記 3. (6) (a) から (d) に記載されている他、「本カタログ等記載の商品」は自動車 (二輪車含む。以下同じ) 向けではありません。自動車に搭載する用途には利用しないで下さい。自動車搭載用商品については当社営業担当者にご相談ください。

4. 保証条件

「当社商品」の保証条件は次のとおりです。

- (1) 保証期間 ご購入後 1 年間といたします。
(ただし「カタログ等」に別途記載がある場合を除きます。)
- (2) 保証内容 故障した「当社商品」について、以下のいずれかを「当社」の任意の判断で実施します。
 - (a) 当社保守サービス拠点における故障した「当社商品」の無償修理 (ただし、電子・機構部品については、修理対応は行いません。)
 - (b) 故障した「当社商品」と同数の代替品の無償提供
- (3) 保証対象外 故障の原因が次のいずれかに該当する場合は、保証いたしません。
 - (a) 「当社商品」本来の使い方以外のご利用
 - (b) 「利用条件等」から外れたご利用
 - (c) 本ご承諾事項 3. ご利用にあたってのご注意 に反するご利用
 - (d) 「当社」以外による改造、修理による場合
 - (e) 「当社」以外の者によるソフトウェアプログラムによる場合
 - (f) 「当社」からの出荷時の科学・技術の水準では予見できなかった原因
 - (g) 上記のほか「当社」または「当社商品」以外の原因 (天災等の不可抗力を含む)

5. 責任の制限

本ご承諾事項に記載の保証が、「当社商品」に関する保証のすべてです。

「当社商品」に関連して生じた損害について、「当社」および「当社商品」の販売店は責任を負いません。

6. 輸出管理

「当社商品」または技術資料を、輸出または非居住者に提供する場合は、安全保障貿易管理に関する日本および関係各国の法令・規制を遵守ください。お客様が法令・規制に違反する場合には、「当社商品」または技術資料をご提供できない場合があります。

- ご使用上の注意事項等、ご使用の際に必要な内容については、本誌またはユーザーズマニュアルに掲載しております。
- 本誌にご使用上の注意事項等の掲載がない場合は、ユーザーズマニュアルのご使用上の注意事項等を必ずお読みください。
- 本製品の内、外国為替及び外国貿易法に定める輸出許可、承認対象貨物(又は技術)に該当するものを輸出(又は非居住者に提供)する場合は同法に基づく輸出許可、承認(又は役務取引許可)が必要です。

オムロン株式会社 インダストリアルオートメーションビジネスカンパニー

製品に関するお問い合わせ先

お客様
相談室



0120-919-066

携帯電話・IP 電話などではご利用いただけませんので、右記の電話番号へおかけください。

055-982-5015

(通話料がかかります)

受付時間: 9:00~19:00 (12/31~1/3 を除く)



オムロンFAクイックチャット

www.fa.omron.co.jp/contact/tech/chat/

技術相談員にチャットでお問い合わせいただけます。(I-Web メンバース限定)



受付時間: 平日 9:00~12:00 / 13:00~17:00 (土日祝日・年末年始・当社休業日を除く)

※受付時間、営業日は変更の可能性がございます。最新情報はリンク先をご確認ください。

その他のお問い合わせ:

納期・価格・サンプル・仕様書は貴社のお取引先、または貴社担当オムロン販売員にご相談ください。

オムロン制御機器販売店やオムロン販売拠点は、Web ページでご案内しています。

オムロン制御機器の最新情報をご覧ください。

www.fa.omron.co.jp

緊急時のご購入にもご利用ください。